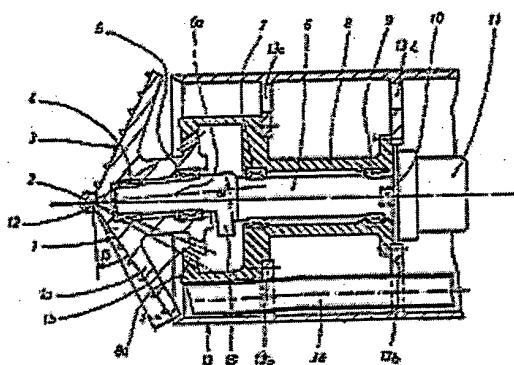


**Boring implement for making bores in earth with different soil classes**

**Patent number:** DE4332113  
**Publication date:** 1995-03-23  
**Inventor:** MOHRMANN MICHAEL (DE)  
**Applicant:** NLW FOERDERTECHNIK GMBH (DE)  
**Classification:**  
- **international:** E21D9/06  
- **europen:** E21B4/00F, E21B4/16, E21B10/08B, E21B10/08D, E21D9/11B2  
**Application number:** DE19934332113 19930922  
**Priority number(s):** DE19934332113 19930922

**Abstract of DE4332113**

In the microtunnel boring method, the boring heads have to be adapted to the soil types to be expected in each case. Soils with varying soil types often cannot be coped with. The novel device is to be able to bore in all soil types without adaptation work. To this end, the scraper disc (1), due to its mounting on a shaft journal (6a) which is set at an acute angle relative to the main shaft (6), is set in a high-frequency wobbling movement via a motor (11) driving the main shaft at high speed. Thus, the cutters (3) on the arms (1a) of the scraper disc can work the heading face in a percussive manner. A gear (1b) arranged on the scraper disc (1) runs in a fixed gear (8a), as a result of which a slow rotational movement of the scraper disc is superimposed on the high-frequency wobbling movement. Due to the superimposition of both movements, both rock and soft soil can be worked equally well with the boring machine.



⑯ BUNDESREPUBLIK  
DEUTSCHLAND



DEUTSCHES  
PATENTAMT

⑯ Offenlegungsschrift  
⑯ DE 43 32 113 A 1

⑯ Int. Cl. 6:  
E 21 D 9/06

DE 43 32 113 A 1

⑯ Aktenzeichen: P 43 32 113.5  
⑯ Anmeldetag: 22. 9. 93  
⑯ Offenlegungstag: 23. 3. 95

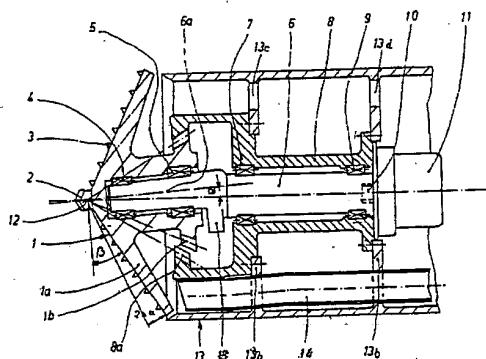
⑯ Anmelder:  
NLW Fördertechnik GmbH, 46509 Xanten, DE

⑯ Erfinder:  
Mohrmann, Michael, 47625 Kevelaer, DE

Prüfungsantrag gem. § 44 PatG ist gestellt

⑯ Bohrgerät für Bohrungen im Erdreich mit unterschiedlichen Bodenklassen

⑯ Beim Mikrotunnel-Bohrverfahren müssen die Bohrköpfe den jeweils zu erwartenden Bodenarten angepaßt werden. Böden mit schwankenden Bodenarten sind oft nicht zu bewältigen. Die neue Vorrichtung soll ohne Anpassungsarbeiten in allen Bodenarten bohren können. Hierzu wird die Schürfscheibe (1) bedingt durch ihre Lagerung auf einem Wellenzapfen (6a), der um einen spitzen Winkel gegenüber der Hauptwelle (6) angestellt ist, über einen hochtourig die Hauptwelle treibenden Motor (11) in hochfrequente Taumelbewegung versetzt. So können die Meißel (3) auf den Armen (1a) der Schürfscheibe die Ortsbrust schlagend abbauen. Ein auf der Schürfscheibe (1) angeordnetes Zahnrad (1b) läuft in einem ortsfesten Zahnrad (8a) ab, wodurch der hochfrequenten Taumelbewegung eine niedrige rotatorische Bewegung der Schürfscheibe überlagert wird. Durch die Überlagerung beider Bewegungen kann mit der Bohrmaschine sowohl Fels als auch weicher Boden gleichermaßen gut abgebaut werden.



DE 43 32 113 A 1

Die folgenden Angaben sind den vom Anmelder eingereichten Unterlagen entnommen  
BUNDESDRUCKEREI 01. 95 408 082/316

## Beschreibung

Die Erfindung betrifft eine Bohrvorrichtung für Erdreich mit verschiedenen Bodenklassen, die mit einer angetriebenen Schürfscheibe ausgerüstet ist, welche mit Hartmetallmeißeln bestückt ist.

Für Horizontalbohrungen von 150 mm bis 1300 mm Bohrdurchmesser, aber auch für Vertikalbohrungen im Erdreich werden Bohrvorrichtungen verwendet, bei denen innerhalb eines dem Bohrdurchmesser entsprechenden Gehäuses eine Welle drehbar gelagert ist, auf der eine Schürfscheibe bzw. ein Bohrkopf angeordnet ist.

Je nach Bodenart wird die Schürfscheibe besonders ausgebildet. Der Abtransport des Bohrgutes erfolgt mittels Schneckenförderung, hydraulischer Spülförderung oder durch pneumatischen Transport. Der Antrieb der Schürfscheibe bzw. des Bohrkopfes erfolgt entweder über ein Gestänge bzw. die Förderschnecke selber oder bei Materialtransport, bei dem keine Schnecke verwendet wird, über Motoren und Getriebemotoren, die das Drehmoment direkt auf die Welle der Schürfscheibe bzw. des Bohrkopfes übertragen.

Die Bohrungen werden von einem Startschacht oder einer Startgrube aus vorgetrieben, wobei die axialen Kräfte für den Bohrvorgang und die Schubkräfte zum Einschieben des immer länger werdenden Rohrstranges von einer Preßstation in den Startschachten aufgebracht werden.

Die eingangs erwähnten Bohrungsdurchmesser von 150 bis ca. 1300 mm werden dem sogenannten unbegehbarer Bereich zugeordnet, weil Menschen in Röhren von 1000 mm Durchmesser oder kleiner nicht dauerhaft arbeiten sollen. Bei Bohrungen dieser Bereiche ist – nachdem die Bohrmaschine einmal ins Erdreich eingebohrt ist – ein Zugang zur Maschine oder zum Bohrkopf durch den Rohrstrang nicht mehr möglich. Die Bohrmaschine, insbesondere der Bohrkopf bzw. die Schürfscheibe muß daher so ausgebildet sein, daß sie die zu erwartenden Bodenarten optimal abbauen kann.

Für gesteuerte Bohrungen mit Micro-Tunnel-Technik oder ungesteuerte Preßbohrungen wurden für die verschiedenen Bodenarten spezielle Bohrköpfe entwickelt, die auch zu relativ guten Bohrleistungen führen solange die Bodenart über die ganze Bohrlänge homogen und konstant bleibt. Schwierigkeiten treten immer dann auf, wenn sich über die Bohrlänge die abzubauende Bodenart ändert. Felsbohrköpfe, die in der Regel mit Rollmeißeln oder Disken besetzt sind, verkleben in bindigen Böden; Bohrköpfe dagegen, die in bindigen oder rolligen Böden gute Bohrleistungen zeigen, versagen wegen zu hohen Verschleißes, sobald sie auf Fels oder große Steine treffen. Mühseliges Erneuern oder Austauschen der Bohrköpfe mit Hilfe eines Notschachtes sind die Folge.

Der Erfindung liegt demgegenüber die Aufgabe zu grunde, einen Bohrkopf für Bohranlagen des unbegehbarer Bereiches so auszubilden, daß die Bohrmaschine in allen unterschiedlichsten Bodenklassen problemlos eingesetzt werden kann.

Erfindungsgemäß wird die Aufgabe durch die Merkmale des Anspruches 1 und der folgenden der Patentschrift gelöst.

Der Bohrkopf der erfindungsgemäßen Art unterscheidet sich von Bohrköpfen bekannter Bohrmaschinen für den unbegehbarer Bereich dadurch, daß er sowohl schnelle Stöße mit hoher Frequenz und demzufolge mit hoher kinetischer Energie gegen die Ortsbrust

ausüben kann, wobei Hartmetallmeißel faßt senkrecht aufschlagen und gleichzeitig mit hohem Drehmoment und langsamer Drehzahl das gelöste Bohrgut abräumen kann – oder, wenn die Ortsbrust zu weich zum Abplatten ist, Boden mit großem Drehmoment abschälen kann.

Für fast senkrechten Stöße der Meißel gegen die Ortsbrust werden durch die Taumelbewegung der Schürfscheibe erreicht. Diese Taumelbewegung ist eine Folge der in spitzem Winkel angestellten Wellenzapfens am vorderen Ende der Hauptwelle, auf dem die Schürfscheibe drehbar gelagert ist. Alle Massepunkte der Schürfscheibe taumeln um einen ruhenden Schwingungsmittelpunkt, der im Schnittpunkt der Achsen der Hauptwelle und des Wellenzapfens liegt, und zwar um eine Amplitude, die proportional zum Abstand vom Schwingungsmittelpunkt ist und vom doppelten Winkel gekennzeichnet ist, in dem die Achsen der Wellenteile aufeinander zulaufen.

Bei den der Masse und dem Radius der Schürfscheibe entsprechenden hohen Drehzahlen der Hauptwelle – z. B. 2000 bis 4000 Umdrehungen pro Minute und einen Winkel von 2 bis 5° zwischen Wellenzapfen und Hauptwelle – vibriert jeder Arm der Schürfscheibe, und zwar in senkrechter Richtung zur Ortsbrust.

Ein am rückwärtigen Ende der Schürfscheibe angebrachtes Kegelrad läuft dabei in einem ortsfesten Kegelrad ab und wird dadurch bei jeder Umdrehung der Hauptwelle um z. B. nur einen Zahn weitergedreht. Dadurch können Untersetzungen von 30 : 1 bis 60 : 1 erreicht werden. Mit der unterstellten Drehzahl rotiert die Schürfscheibe um den Wellenzapfen.

Durch diese Ausbildung des Antriebes der Schürfscheibe wird Gestein an der Ortsbrust mit hoher kinetischer Energie von den Meißeln abgeschlagen und nicht abgeschält, wodurch fast verschleißfreier Abbau gewährleistet ist. Ein weiterer Vorteil dieser Ausführung liegt in den um ein mehrfaches geringeren Anpreßkräften der Bohrvorrichtung gegen die Ortsbrust als sie bei rein schäler Gewinnung oder auch bei der Gewinnung mit Rollmeißeln erforderlich sind.

Vorteilhafterweise wird die Schürfscheibe sternförmig in zwei bis fünf Arme unterteilt, so daß jeder Arm in Folge des Taumelvorganges gegen die Ortsbrust geschleudert wird und dadurch die Scheibe nicht weich in ständiger Anlehnung an der Ortsbrust abrollt.

Vorteilhafterweise werden die Arme der Schürfscheibe unter einen Winkel nach hinten angestellt, weil dadurch ein Überschmitt erreicht werden kann.

Zur Abförderung des Bohrgutes eignet sich die pneumatische Abförderung besonders gut, weil die gelöste Körnung sofort vom Luftstrom von der Ortsbrust abgeführt wird und somit keine dämpfende Schicht bildet. Bei hydraulischer Spülförderung würde die hochfrequente Taumelbewegung durch den umgebenden Brei zu stark gedämpft.

Bei dem Bohren in weichen Böden, bei denen das Schlagen der Meißel mit hoher kinetischer Energie gegen die Ortsbrust keine Abauwirkung hat, schälen die 60 Arme der Schürfscheibe beim bohren die Ortsbrust in der üblichen Weise mit der unterstellten Drehzahl ab. Bei Gesteinseinschlüssen im Erdreich werden diese Steine durch den Schlageffekt abgebaut.

Der pneumatische Bohrgutabtransport ist in weichen Böden ebenfalls von Vorteil. Bohrmaschinen der erfindungsgemäßen Art sind somit auch in nicht homogenen Böden vorteilhaft einsetzbar.

Fig. 1 zeigt einen Querschnitt durch ein erfindungsge-

mäßes Bohrgerät.

Fig. 2 stellt die Ansicht einer Schürfscheibe von vorne dar.

Fig. 3 zeigt einen Schnitt senkrecht zur Hauptachse durch das Getriebesystem.

Die Schürfscheibe (1), die an ihrer Spitze mit einer Zentralbohrspitze (2) versehen ist sowie auf den Armen (1a) mit Meißeln (3) besetzt ist, ist über Lager (4 und 5) auf den Wellenzapfen (6a) der Hauptwelle (6) drehbar gelagert.

Die Hauptwelle (6) ist über Lager (7 und 9) wiederum drehbar in dem Gehäuse (8) gelagert. Gegen das Gehäuse (8) ist auf der offenen Seite der Antriebsmotor (11) gelagert, der über eine formschlüssige Verbindung (10) die Hauptwelle (6) mit hoher Drehzahl antreibt.

Das rückwärtige Teil der Schürfscheibe (1) ist als zentrisch angeordnetes Kegelzahnrad (1b) ausgeführt, dessen Kopfkegelfläche mit ihrer Spitze im Schnittpunkt (12) der Achsen von Wellenzapfen (6a) und Hauptwelle (6) liegt.

Auch im Schnittpunkt (12) liegt die Spitze der Kopfkegelfläche des innen verzahnten Kegelrades (8a), das als fester Bestandteil des Gehäuses (8) ausgeführt ist.

Der Winkel  $\alpha$  zwischen den Achsen von Wellenzapfen (6a) und Hauptwelle (6), die Entfernung der Kegelzahnräder vom Schnittpunkt (12) und die Teilkreisdurchmesser der Kegelzahnräder (1a und 9a) sind so aufeinander abgestimmt, daß bei einer Umdrehung der Hauptwelle (6) – bei der das Kegelrad (1a) im Kegelrad (8a) abläuft – die Verzahnung nur um einen Zahn weiter in Eingriff gelangt. Die Funktionsweise mit der hierdurch erreichbaren hohen Untersetzung ist in Fig. 3 dargestellt.

Entsprechend der hohen Untersetzung wird ein großes Drehmoment an der Schürfscheibe (1) erreicht.

Das Gehäuse (6) wird fest im Maschinenrohr (13) der Vorrichtung eingebaut und in den Schottwänden (13a und 13b) zentriert und verschraubt. Oben sind in die Schottwände (13a und 13b) Öffnungen (13c und 13d) angebracht, durch die die Förderluft bis an die Ortsbrust gelangen kann. Durch das Förderrohr (14) erfolgt der pneumatische Abtransport des Bohrgutes.

Das Massensystem, gebildet aus Schürfscheibe (1), Lägern (4 und 5) sowie dem Wellenzapfen (6a), dessen Mittelpunkt auf der Achse des Wellenzapfens (6a) liegt und somit bei Drehung eine Zentrifugalkraft auf die Hauptwelle (6) ausübt, wird durch ein Gegengewicht (15) ausgewechselt.

#### Bezugszeichenliste

- 1 Schürfscheibe
- 1a Arme der Schürfscheibe
- 1b Kegelzahnrad
- 2 Zentralbohrspitze
- 3 Meißel
- 4 Lager
- 5 Lager
- 6 Hauptwelle
- 6a Wellenzapfen
- 7 Lager
- 8 Gehäuse
- 8a Innenverzahntes Kegelrad
- 9 Lager
- 10 Formschlüssige Verbindung
- 11 Antriebsmotor
- 12 Schnittpunkt
- 13a Schottwand

- 13b Schottwand
- 14 Förderrohr
- 15 Gegengewicht

#### Patentansprüche

1. Bohrvorrichtung für Erdreich, bei der die die Schürfscheibe lagernde und antreibende Hauptwelle drehbar und zentrisch in einem Gehäuse gelagert ist, dadurch gekennzeichnet, daß die Schürfscheibe (1) drehbar auf dem vorderen Wellenzapfen (6a) der Hauptwelle gelagert ist und die Achse des Wellenzapfens (6a) einen spitzen Winkel  $\alpha$  zur Achse der Hauptwelle (6) bildet, wobei sich die Achsen im Schnittpunkt (12) treffen, der etwa in der Spitze der Schürfscheibe (1) liegt.
2. Bohrrichtung für Erdreich gemäß Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß am Ortsbrustabgewandten Teil der Schürfscheibe (1) ein Kegelzahnrad (1b) angeordnet ist, welches in ein feststehendes innen verzahntes Kegelrad (8a) eingreift, das ein festes Teil des Gehäuses (8) sein kann, wobei die Spitzen der Kopfkegelflächen bei den Kegelrädern im Schnittpunkt (12) der Achsen der Wellenzapfen (6a) und Hauptwelle (6) liegen.
3. Bohrvorrichtung für Erdreich gemäß Anspruch 1 und 2, dadurch gekennzeichnet, daß der spitze Winkel  $\alpha$ , die Entfernung der Kegelräder (1b und 8a) vom Schnittpunkt (12) und die Teilkreisdurchmesser der Kegelräder (1b und 8a) so aufeinander abgestimmt sind, daß sich Untersetzungen von 30 : 1 bis 60 : 1 ergeben.
4. Bohrvorrichtung für Erdreich gemäß Anspruch 1 bis 3 dadurch gekennzeichnet, daß die Hauptwelle (6) mit einem Gegengewicht (15) versehen wird, welches die Zentrifugalkräfte des Massensystems der Schürfscheibe (1) dynamisch auswuchtet.
5. Bohrvorrichtung für Erdreich gemäß Anspruch 1 bis 4 dadurch gekennzeichnet, daß die Arme (1a) der Schürfscheibe (1) um einen Winkel  $\beta$  von 10 bis 30° rückwärts gestellt sind.
6. Bohrvorrichtung für Erdreich gemäß Anspruch 1 bis 5 dadurch gekennzeichnet, daß die Hauptwelle (6) mit einem schnell laufenden Motor (11) angetrieben wird.
7. Bohrvorrichtung für Erdreich gemäß Anspruch 1 bis 6 dadurch gekennzeichnet, daß die Schürfscheibe (1) in zwei bis fünf Arme aufgeteilt wird.
8. Bohrvorrichtung für Erdreich gemäß Anspruch 1 bis 7 dadurch gekennzeichnet, daß Öffnungen (13c und 13d) für pneumatischen Bohrgutabtransport vorgesehen sind.

Hierzu 2 Seite(n) Zeichnungen

**- Leerseite -**

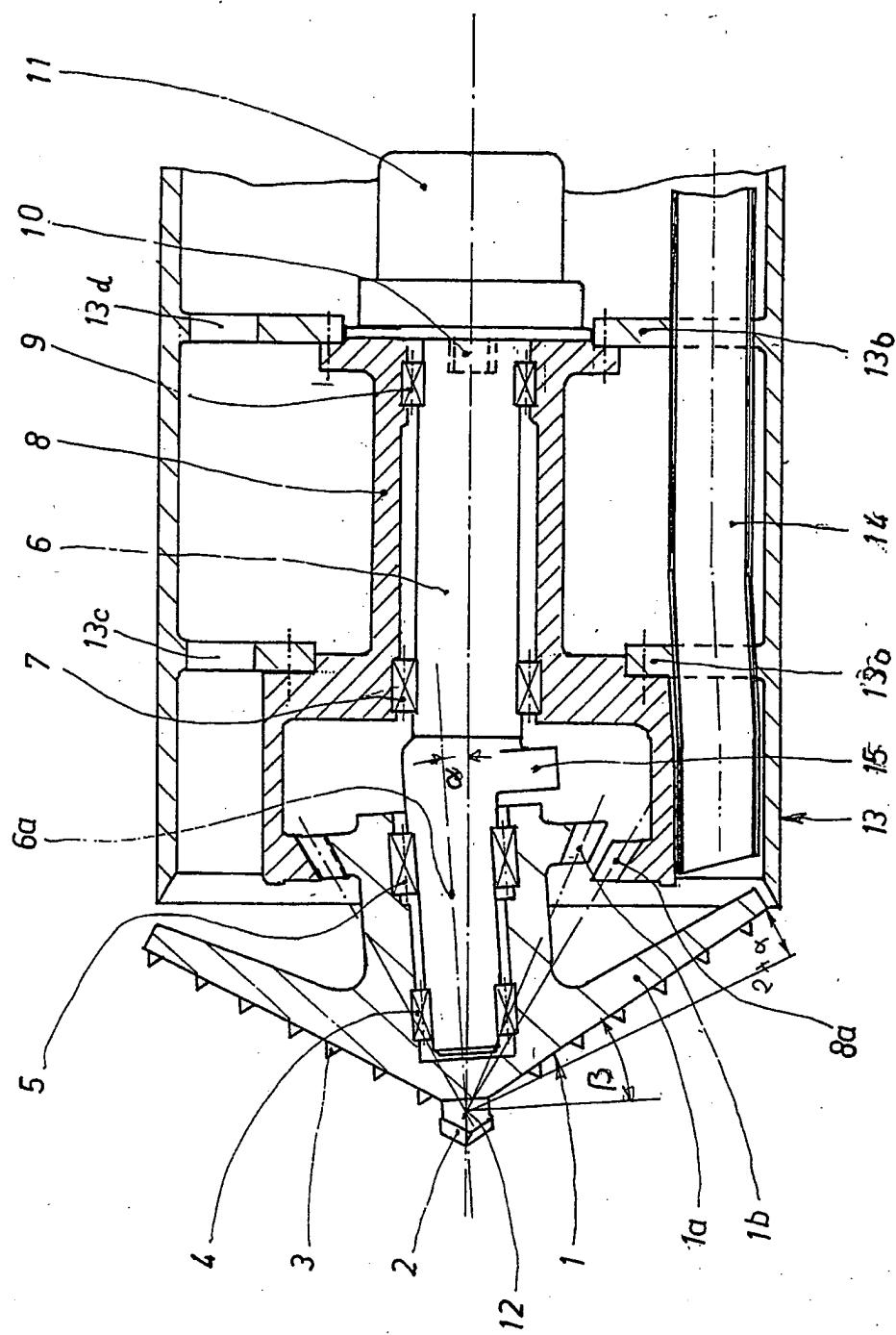


Fig. 1

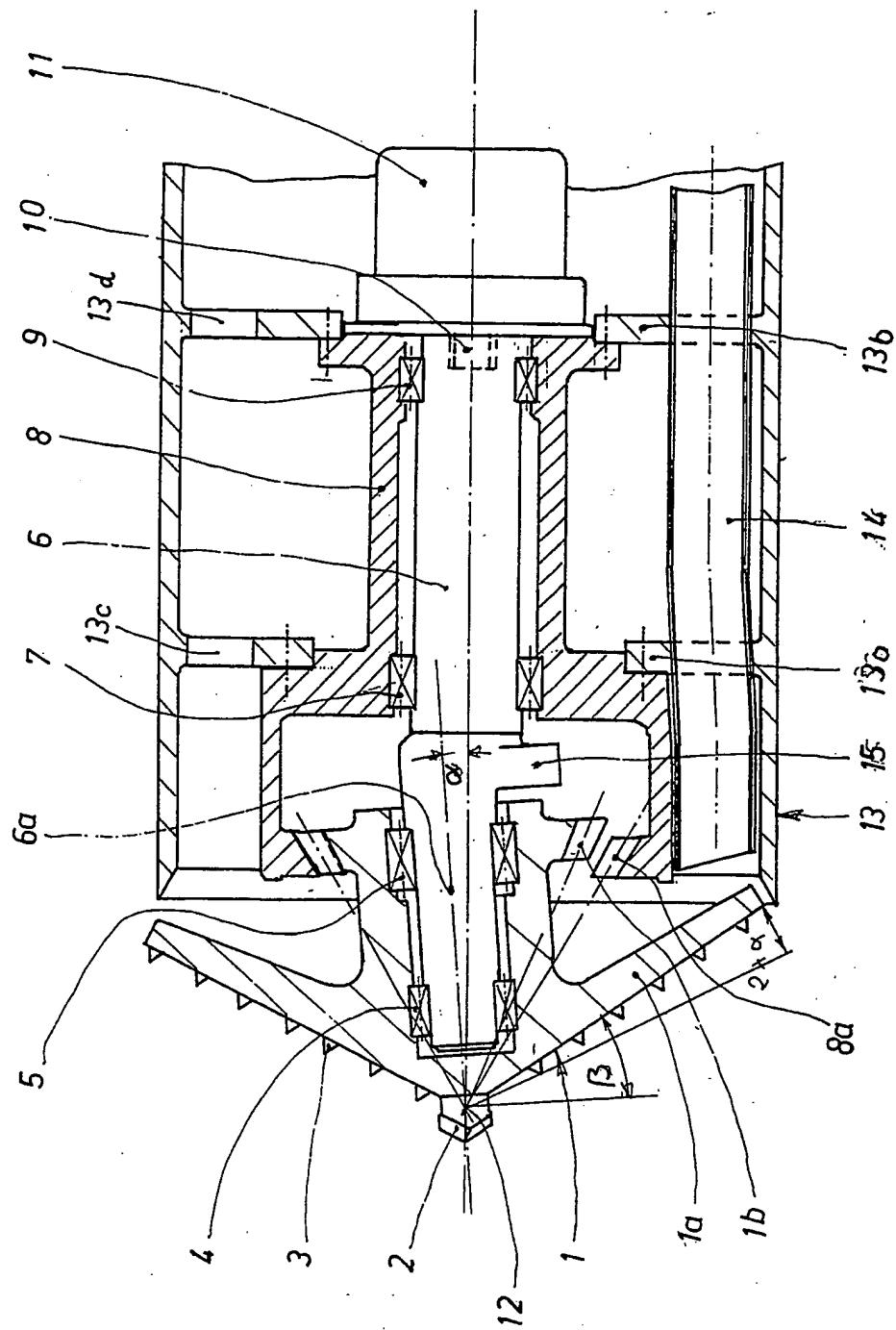


Fig. 1

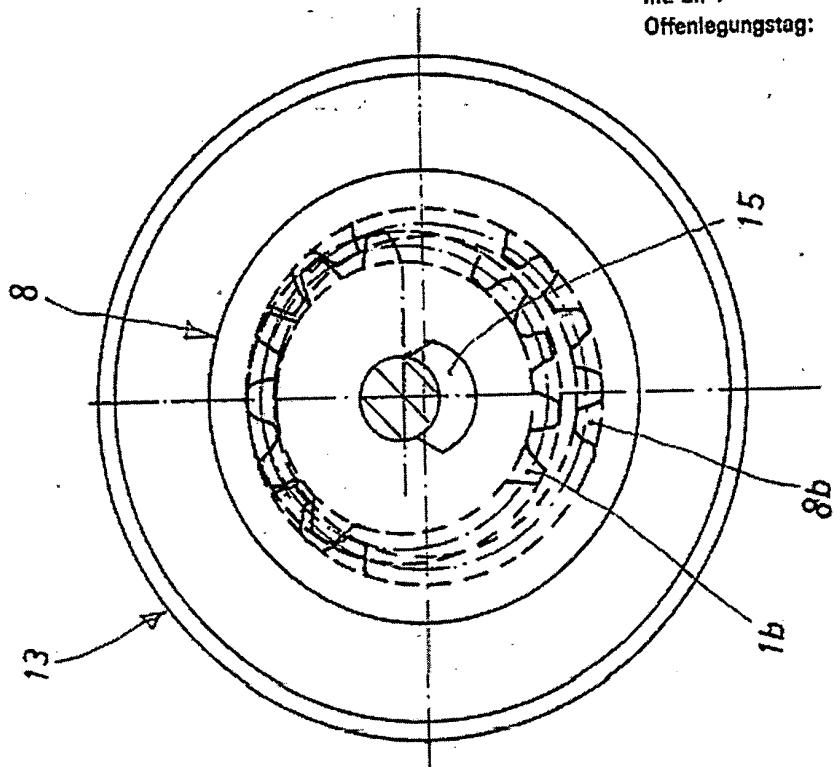


Fig. 3

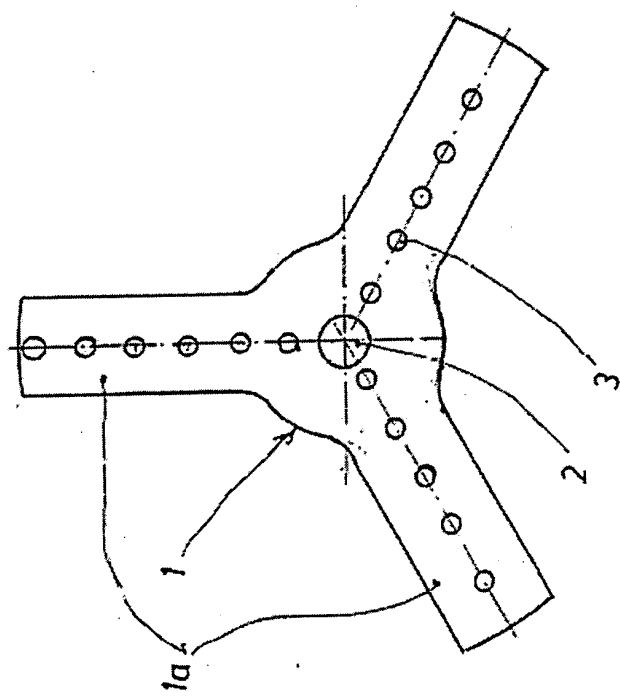


Fig. 2